

SPAR2017J テクニカルセッション プレゼン

6月14日(水)午後		ブース	会社	テーマ	発表者
TS01	13:00-13:25	15	OPT	販売製品の紹介 (①GPS不要 モバイルスキャナ, ②新・写真計測ソフト, ③他スキャナ)	森田彰信
TS02	13:30-13:55	17	みるくる	Bentley測量ソリューション、ハンディタイプSLAMスキャナー[ZEB-REVO]、UAV搭載用SLAMライダー Hovermap100]の紹介	稲葉伸二
TS03	14:00-14:25	5,6	エジソン(1)	三機工業におけるクラウドでの点群活用 ～作業性向上・情報共有・社内教育への適用～	渡辺友彦
TS04	15:10-15:35	19	ラティス	大容量点群データ×大容量3Dモデルを統合するXVLソリューション	今野 隆史
TS05	15:40-16:05	9	ニコントリプル	スキャニングトータルステーション「Trimble SX10」と新型「Trimble TXスキャナシリーズ」のご紹介	大橋徹也
TS06	16:10-16:35	16	ピタゴラス	Pythagoras CADとGIS機能が一つになった、ソフトウェアのご紹介	芹澤正義
TS07	16:40-17:05	12	TIアサヒ	空洞監視システム(CMS)の紹介	
TS08	17:10-17:35	7	GEXCEL	Wearable Scanner : Mr. Matteo Sgrenzarioli (Gexcel) ドローンデータ対応PIXCE 1・R・Cube検証事例 (国際航業)	村松清臣 加藤誉之

6月15日(木)午前

TS09	9:30-9:55	18	3 DGEO	NCTech VR Laser Scanner & Camera, Arena4D Data Studio による最新VRソリューション	仲泉勝行
TS10	10:00-10:25	2	ライカ	ライカジオシステムズの最新の動体計測システムについて	金子 公一
TS11	10:30-10:55	8	FARO	FARO Focus S350とSCENEを用いた新たなデータ結合方法のご紹介と実験結果報告	梅崎敦司
TS12	11:00-11:25	11	トプコン	3次元測量データの取得と活用 ～I-Constructionに向けたトプコンの取り組み～	福島史彦
TS13	11:30-11:55	35-38	UAVレーザー コンソーシアム	森林分野におけるUAVレーザー計測の活用事例について(千葉大園芸学研究科)及び「UAVレーザーコンソーシアム」活動の紹介	加藤 顕 小池 盛文

6月15日(木)午後

TS14	13:00-13:25	5,6	エジソン(2)	三機工業におけるクラウドでの点群活用 ～作業性向上・情報共有・社内教育への適用～ (初日と同様の講演内容)	渡辺友彦
TS15	13:30-13:55	3	FTR	3Dレーザー計測データ処理ソフトウェア「Galaxy-Eye」点群の新しい活用方法についてのご提案	北村友一
TS16	14:00-14:25	13	クラボリ	三次元写真応用計測システム「Kuraves-MD」の設備計測の活用と事例の紹介	明見和男
TS17	14:30-14:55	14	兼松エアロス ベース	New Z+F 3Dレーザー scanner Imager5016とハードウェアによるマーカレス合成技術のご紹介	平手友雄
TS18	15:30-15:55	4	リーグル	「RIEGLレーザー scanner UAV・TLS最前線」	佐々木公一
TS19	16:00-16:25	10	ミルトス	Androidタブレット型3Dスキャナ『DPI-8X』によるミドルエリアスキャンとデータ化事例のご紹介	妹尾陽三